

OSNOVE MODELIRANJA

➤ Numerični model

➤ aproksimativno reševanje:

- metoda robnih elementov (**MRE**):
 - metoda je zasnovana na integralni formulaciji problema
 - izhodiščna integralna enačba MRE je inverzna oblika integralne enačbe
 - ograjo obravnavanega območja problema razdelimo na podobmočja, imenovana robni element (**RE**)
 - v območju RE aproksimiramo neznane veličine

- osno obremenjeni konstrukcijski element

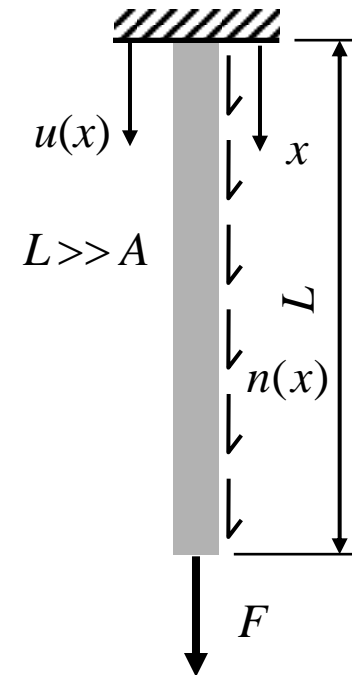
- diferencialna enačba problema:

$$\frac{d}{dx} \left(E A(x) \frac{du}{dx} \right) = -n(x)$$

- prevedba diferencialne enačbe v integralsko enačbo

$$\frac{d}{dx} \left(E A(x) \frac{du}{dx} \right) + n(x) = 0$$

$$\int_0^L \left[\frac{d}{dx} \left(E A(x) \frac{du}{dx} \right) + n(x) \right] v(x) dx = 0$$



- prevedba osnovne integralske enačbe v šibko obliko integralske enačbe:

osnovna integralska enačba

$$\int_0^L \left[\frac{d}{dx} \left(E A(x) \frac{du}{dx} \right) \right] v(x) dx = - \int_0^L n(x) v(x) dx$$

s *per partes* integracijo leve strani osnovne integralske enačbe dobimo šibko obliko integralske enačbe

$$\begin{aligned} \int_0^L \left(E A(x) \frac{du}{dx} \right) \left(\frac{dv}{dx} \right) dx &= \\ &= E A(L) \frac{du}{dx} (L) v(L) - E A(0) \frac{du}{dx} (0) v(0) + \int_0^L n(x) v(x) dx = \\ &= N(L) v(L) - N(0) v(0) + \int_0^L n(x) v(x) dx \end{aligned}$$

- prevedba šibke oblike integralske enačbe v inverzno obliko integralske enačbe:

šibka oblika integralske enačbe

$$\int_0^L \left(E A(x) \frac{du}{dx} \right) \left(\frac{dv}{dx} \right) dx = N(L) v(L) - N(0) v(0) + \int_0^L n(x) v(x) dx$$

s *per partes* integracijo leve strani šibke oblike integralske enačbe dobimo *inverzno obliko* integralske enačbe

$$\begin{aligned} \int_0^L \left(E A(x) u(x) \right) \left(\frac{d^2 v}{dx^2} \right) dx = \\ = -u(L) E A(L) \frac{dv}{dx}(L) + u(0) E A(0) \frac{dv}{dx}(0) + \\ + N(L) v(L) - N(0) v(0) + \int_0^L n(x) v(x) dx \end{aligned}$$

➤ Numerični model

- značilnosti aproksimativnega reševanja z **MRE**:
 - prednosti:
 - reševanje območnega problema prevedemo na iskanje neznanih veličin na ograji območja
 - zelo primerna za reševanje potencialnih problemov (gravitacijski potencial, ustaljeni prevod toplote, električni potencial)
 - uporabna za reševanje fizikalnih problemov, ki niso prostorsko omejeni
 - slabosti:
 - reševanje polnega sistema enačb
 - dodatni izračun vrednosti v obravnavanem območju

OSNOVE MKE

➤ Koraki pri reševanju z MKE:

- 1) poenostavitev geometrijskega modela
- 2) izbira oblike KE in priprava mreže KE
- 3) določitev fizikalnih lastnosti materiala
- 4) določitev geometrijskih lastnosti KE
- 5) določitev začetnih, robnih in obremenitvenih pogojev
- 6) reševanje sistema enačb
- 7) prikaz in analiza rezultatov

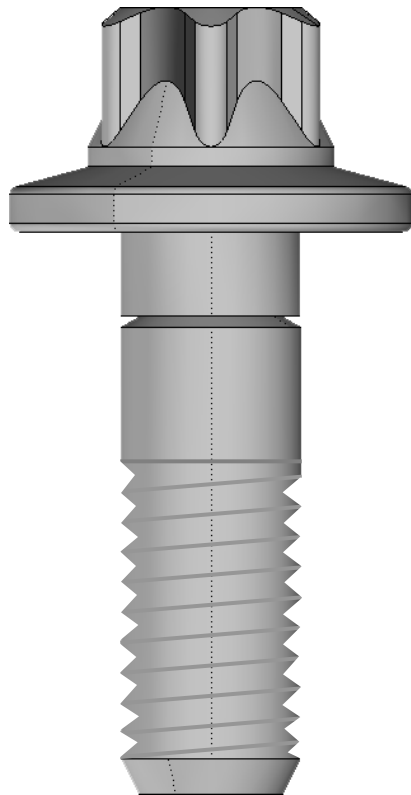
➤ Koraki pri reševanju z MKE

1) poenostavitev geometrijskega modela:

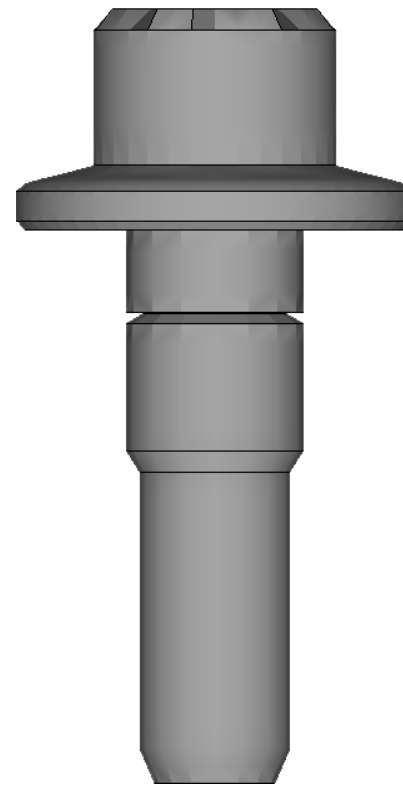
- detajle, ki bistveno ne vplivajo na rezultate analize, odstranimo iz geometrijskega modela
- v splošnem so vsi konstrukcijski elementi volumski – pod določenimi pogoji lahko prostorski geometrijski model nadomestimo s ploskovnim ali celo linijskim geometrijskim modelom

1) poenostavitev geometrijskega modela:

- izhodiščna geometrija

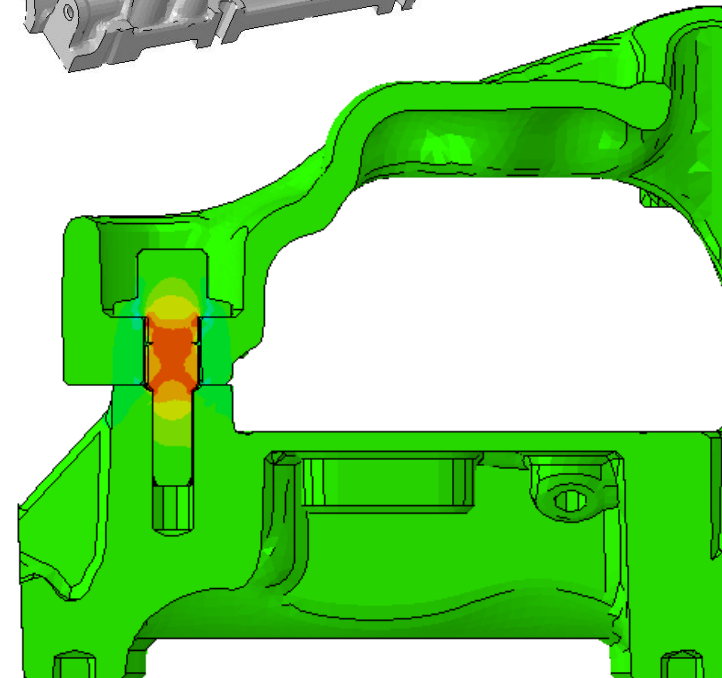
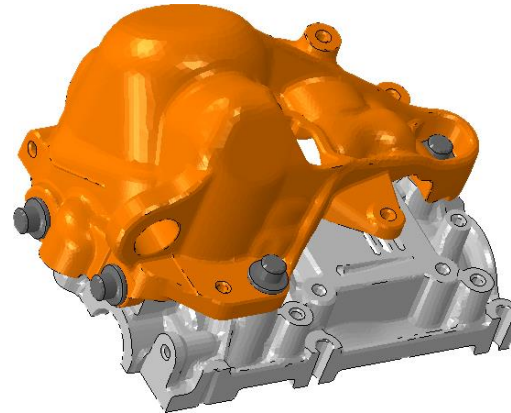
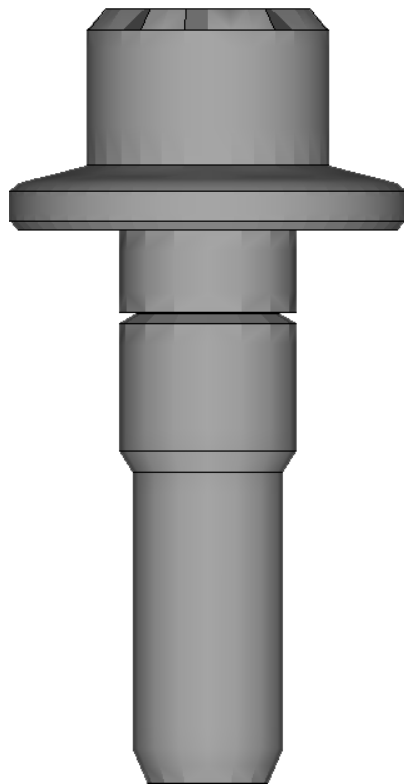


- poenostavljena geometrija



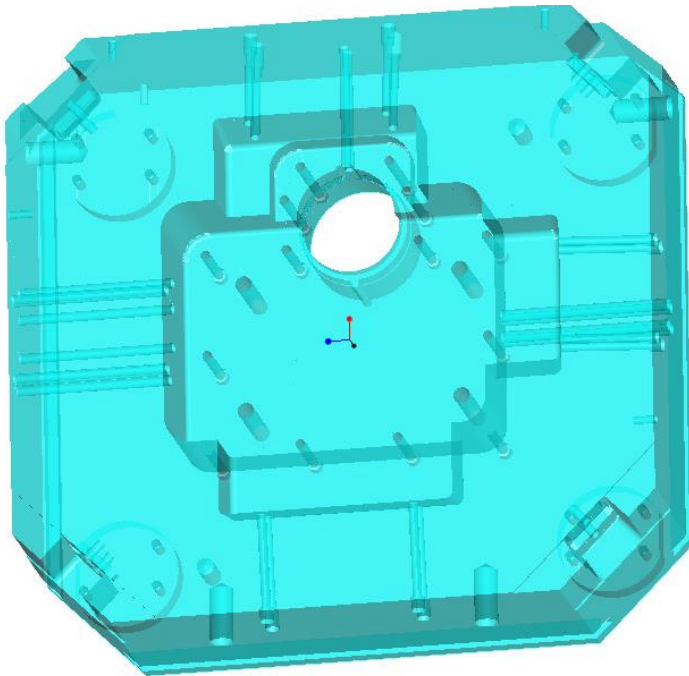
1) poenostavitev geometrijskega modela:

- poenostavljena geometrija

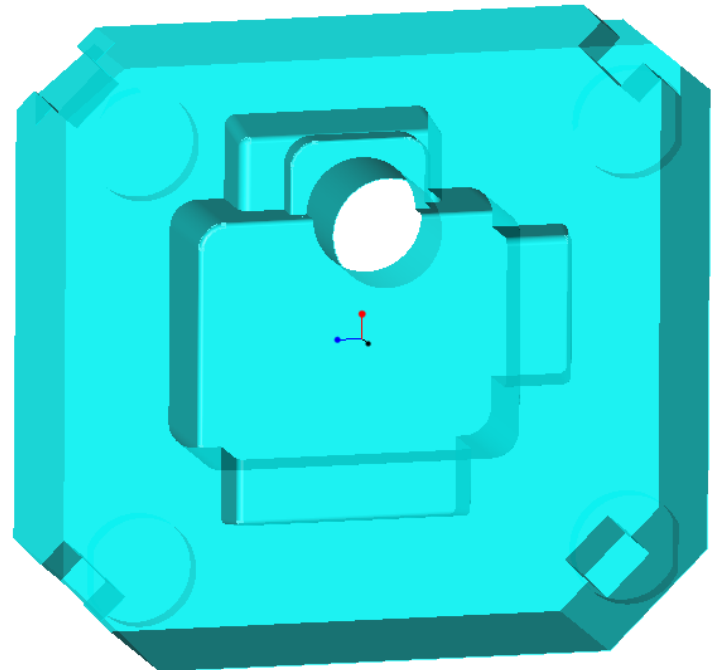


1) poenostavitev geometrijskega modela:

- izhodiščna geometrija

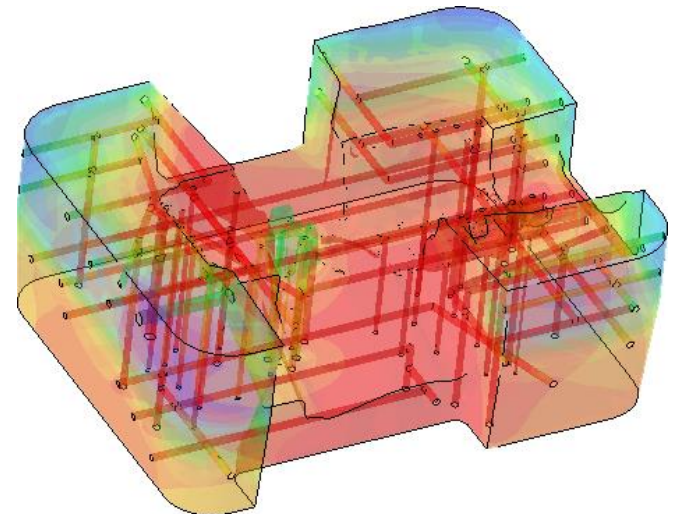
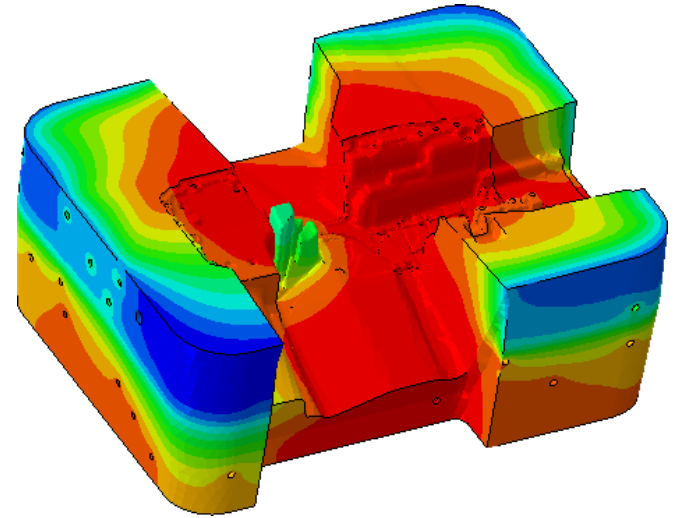
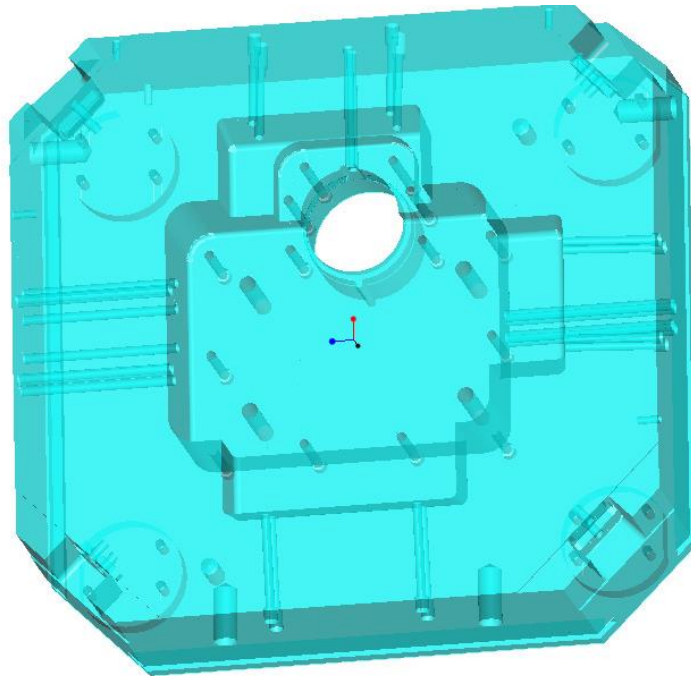


- poenostavljena geometrija



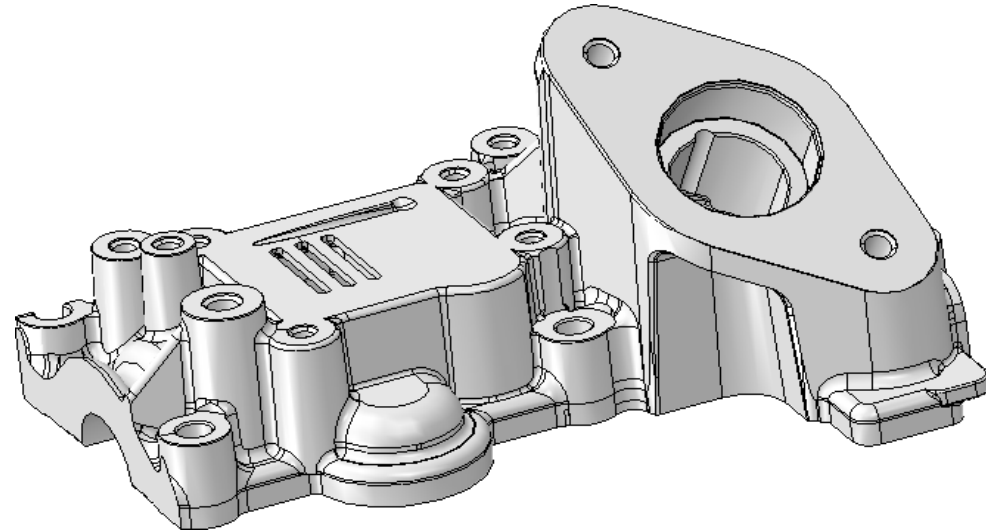
1) poenostavitev geometrijskega modela:

- izhodiščna geometrija

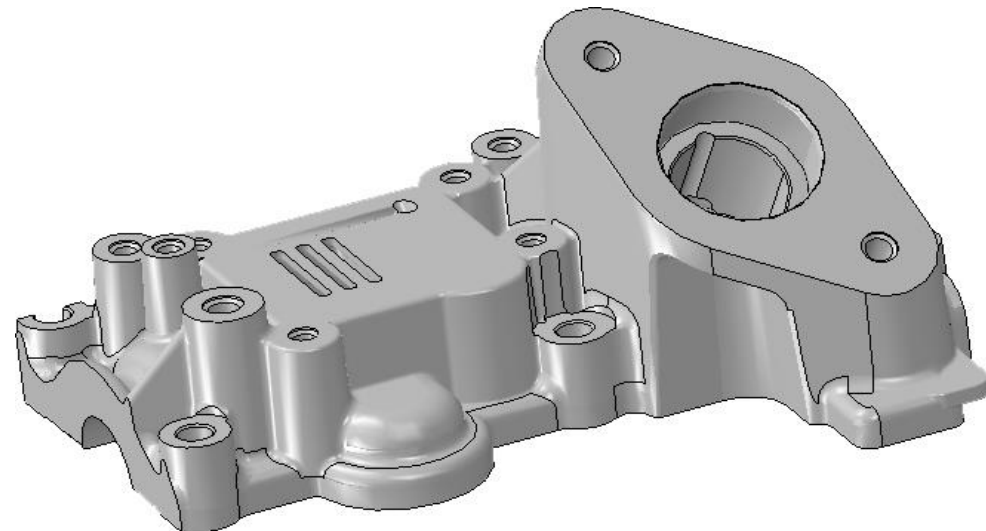


1) poenostavitev geometrijskega modela:

- izhodiščna geometrija

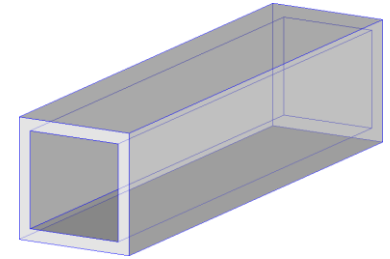
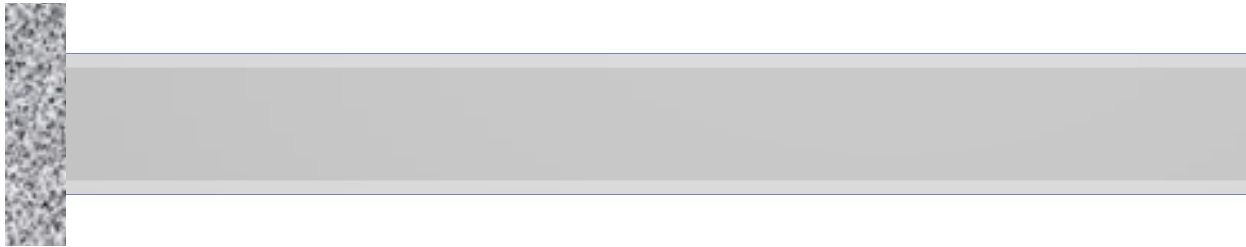


- poenostavljena geometrija

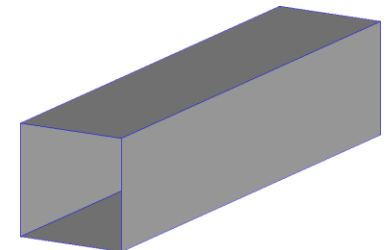
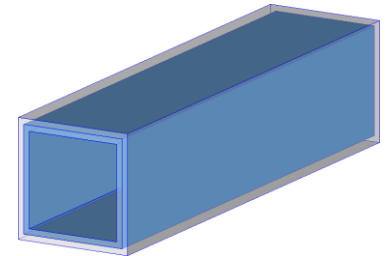
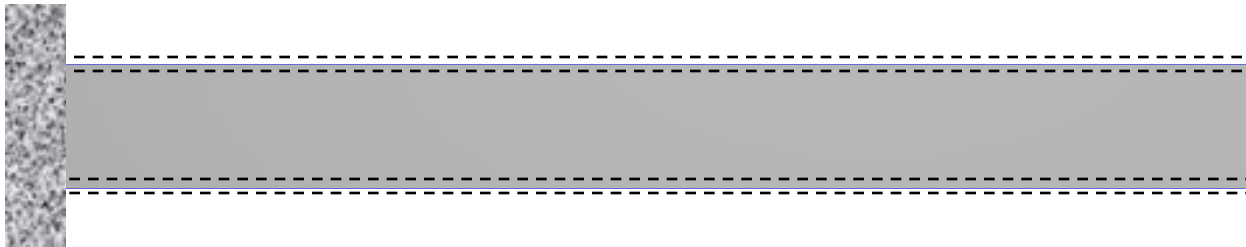


1) poenostavitev geometrijskega modela:

- volumski geometrijski model

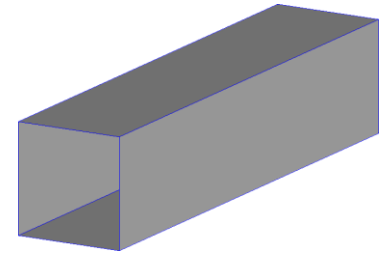
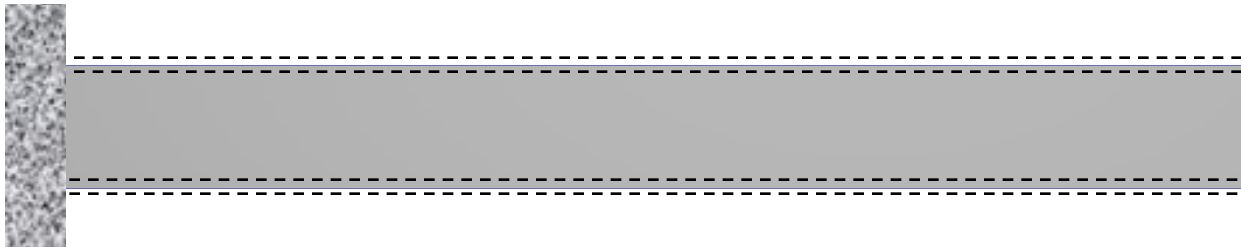


- ploskovni geometrijski model

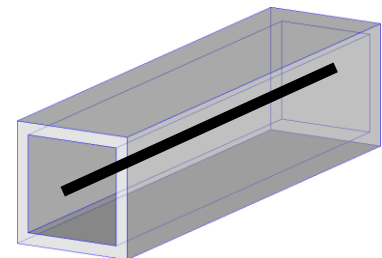
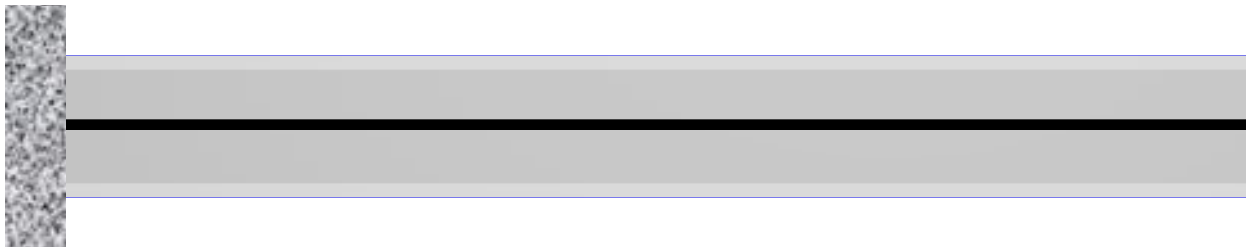


1) poenostavitev geometrijskega modela:

- ploskovni geometrijski model

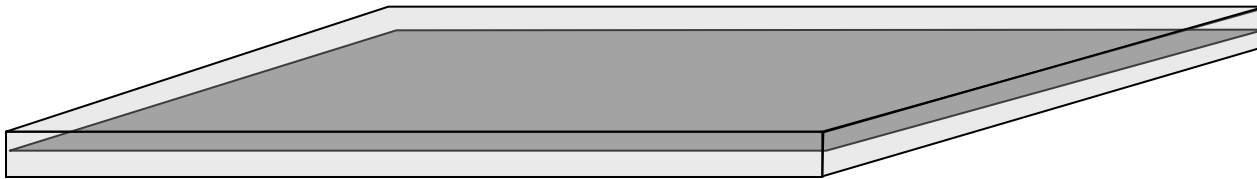


- linijski geometrijski model

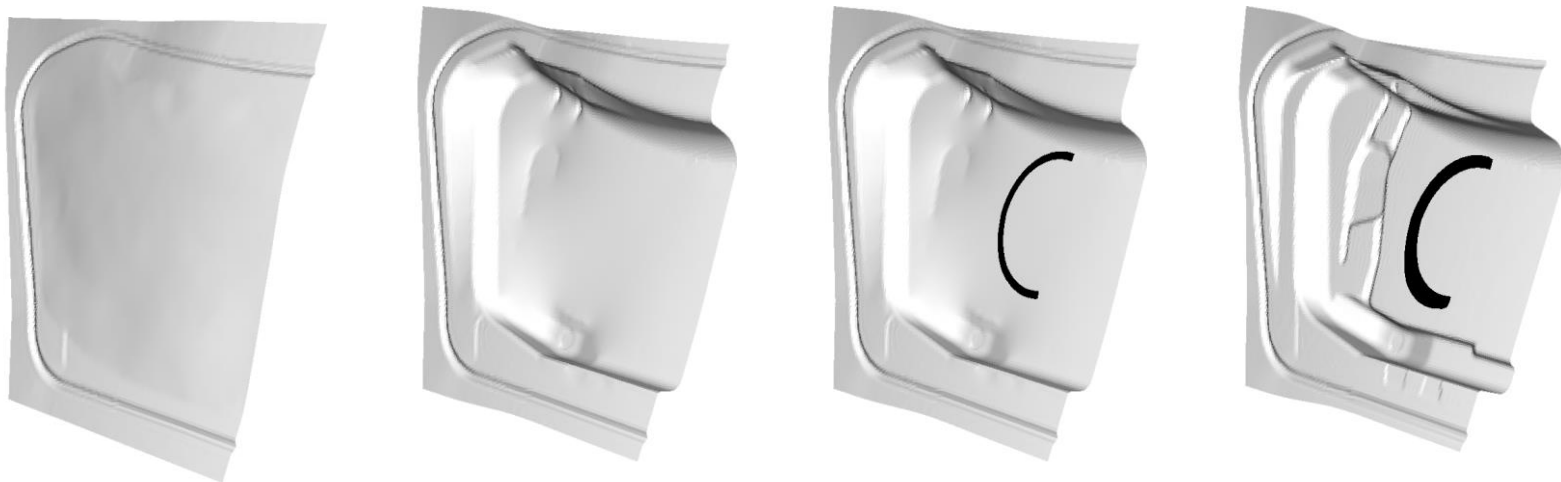


1) poenostavitev geometrijskega modela:

- ploskovni geometrijski model pločevine



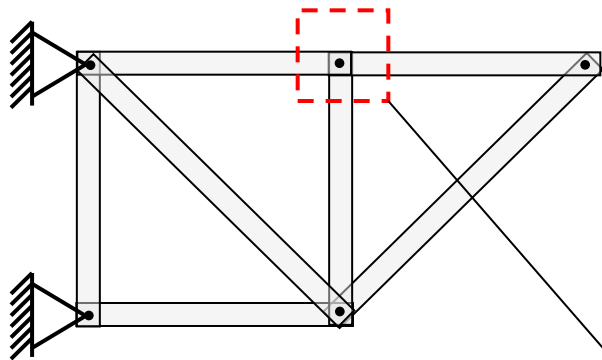
- preoblikovanje pločevine



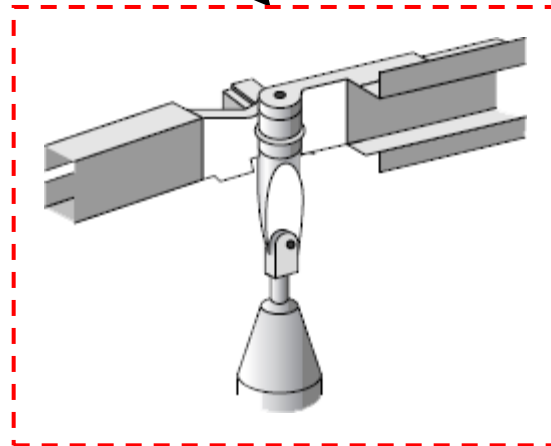
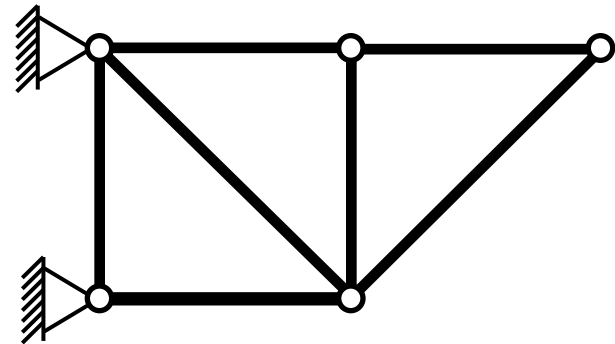
1) poenostavitev geometrijskega modela:

- palična konstrukcija - linijski geometrijski model konstrukcijskega elementa

- volumski geometrijski model



- linijski geometrijski model



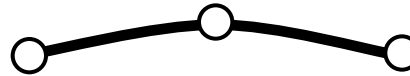
➤ Koraki pri reševanju z MKE:

2) izbira geometrijske oblike KE in priprava mreže KE:

- geometrijske oblike končnih elementov:
 - 1D KE
 - 2D KE
 - 3D KE
- načini mreženja:
 - prosto mreženje (**free meshing**)
 - strukturirano mreženje (**structured meshing**)

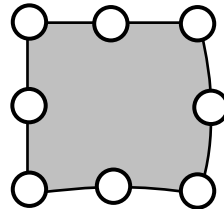
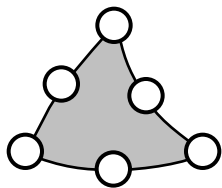
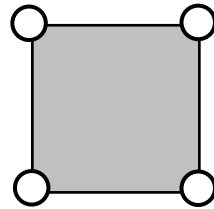
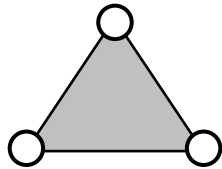
2) izbira geometrijske oblike KE:

- 1D KE



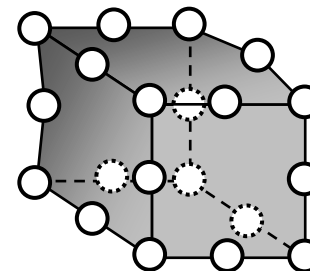
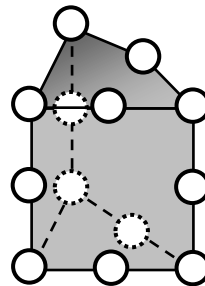
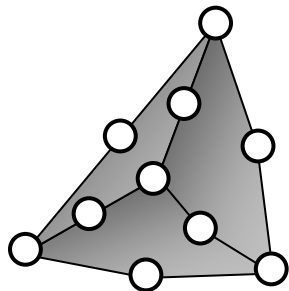
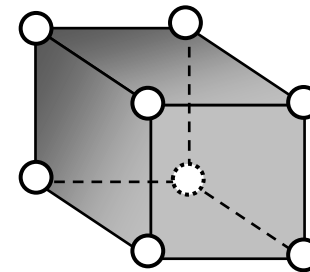
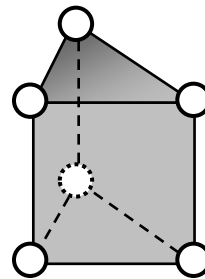
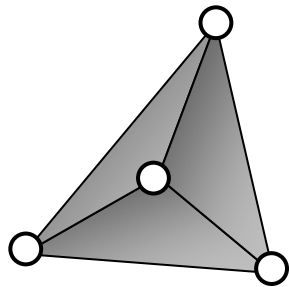
2) izbira geometrijske oblike KE:

- 2D KE



2) izbira geometrijske oblike KE:

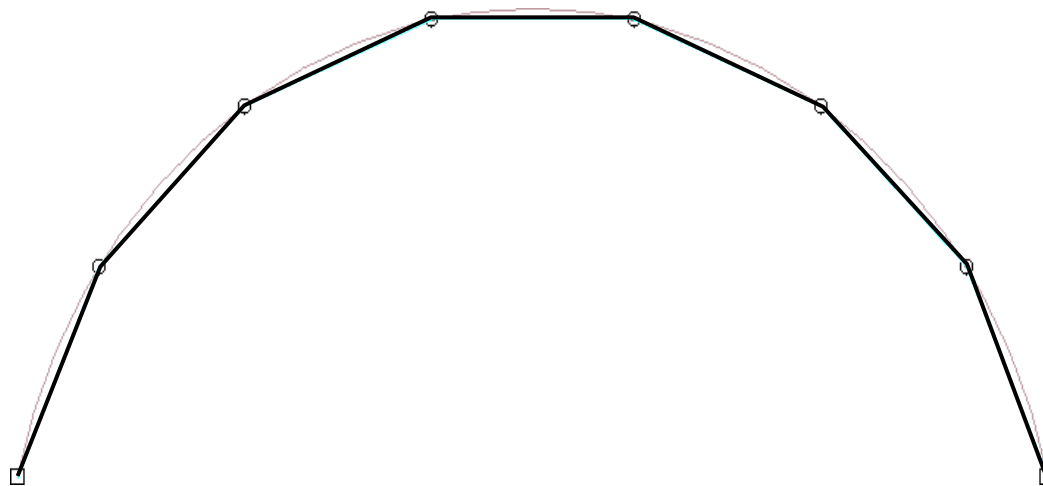
- 3D KE



2) priprava mreže KE:

- način mreženja: prosto mreženje

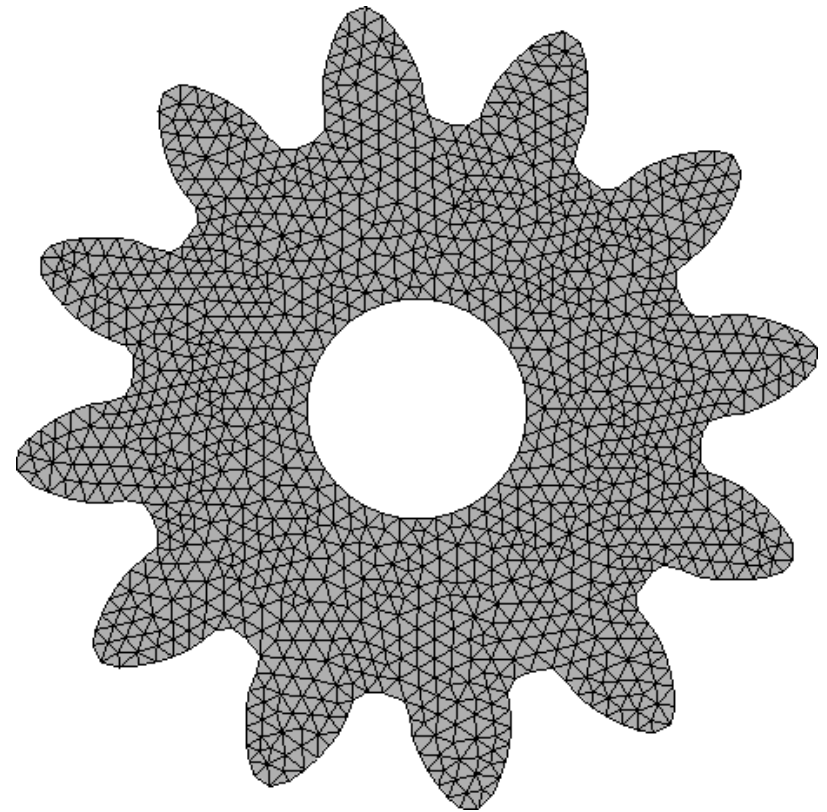
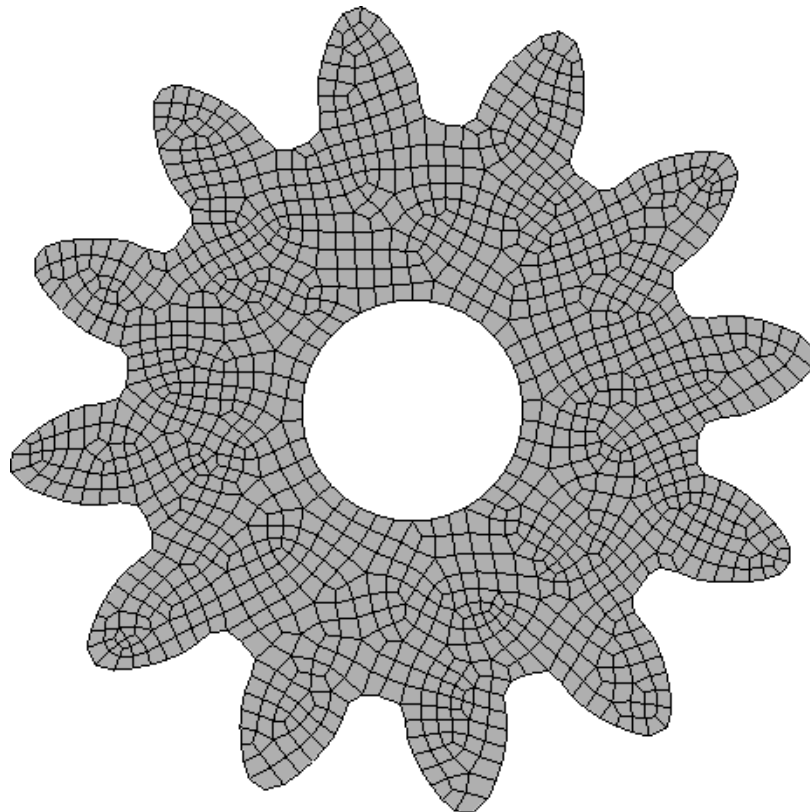
mreženje krivulje



2) priprava mreže KE:

- način mreženja: prosto mreženje

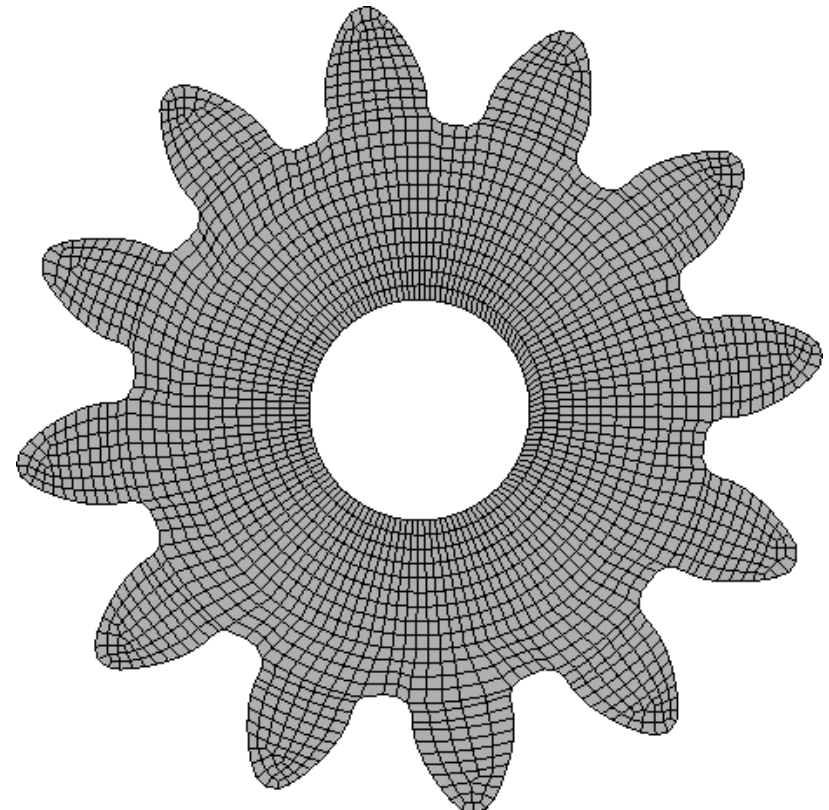
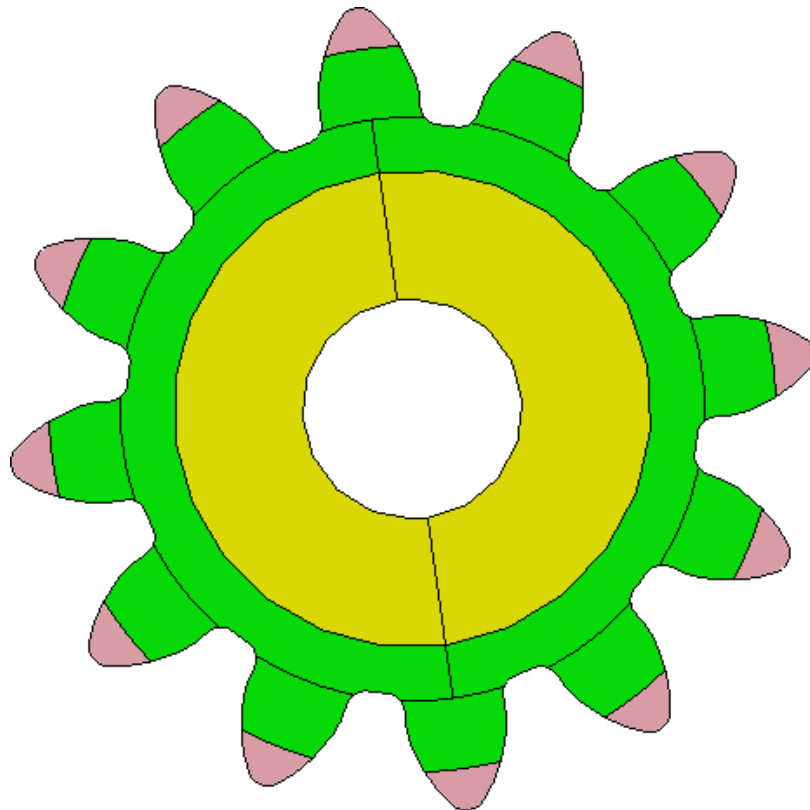
mreženje ploskve



2) priprava mreže KE:

- načini mreženja: strukturirano mreženje

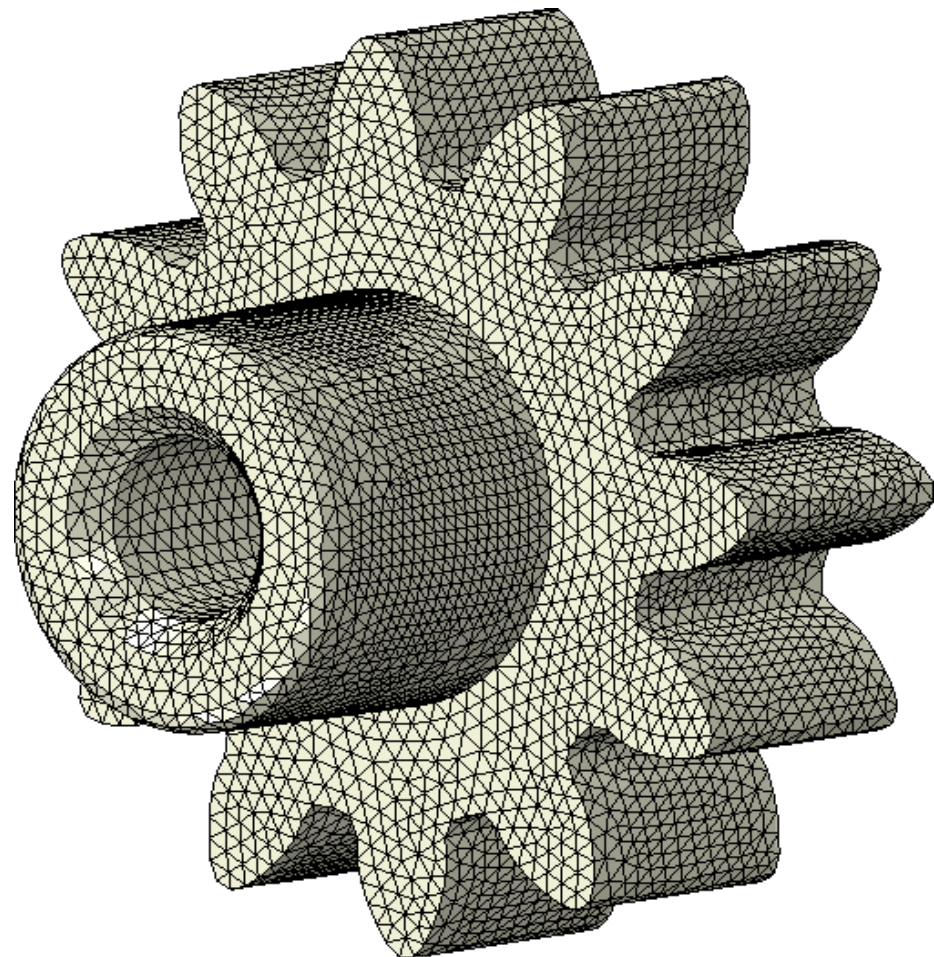
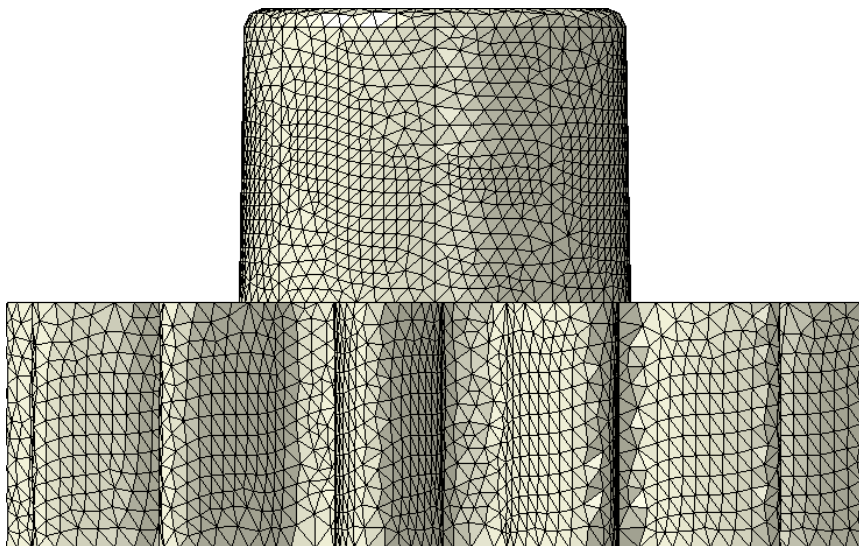
mreženje ploskve



2) priprava mreže KE:

- načini mreženja: prosto mreženje

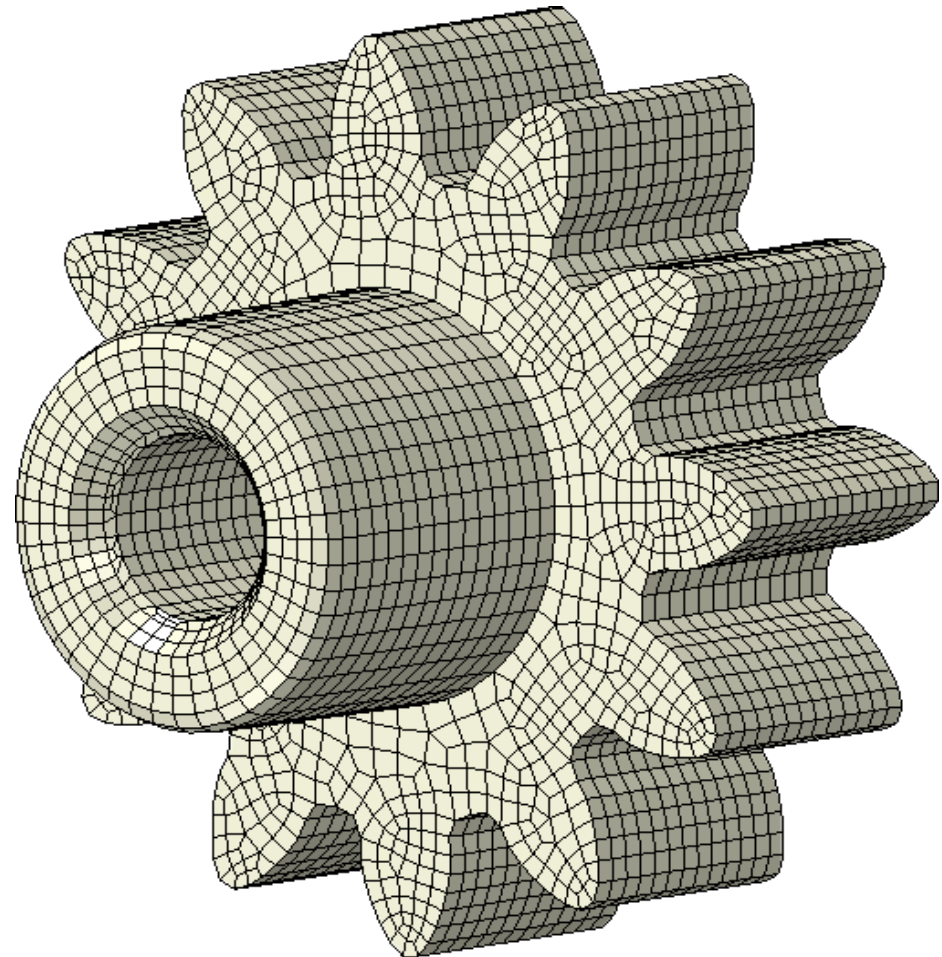
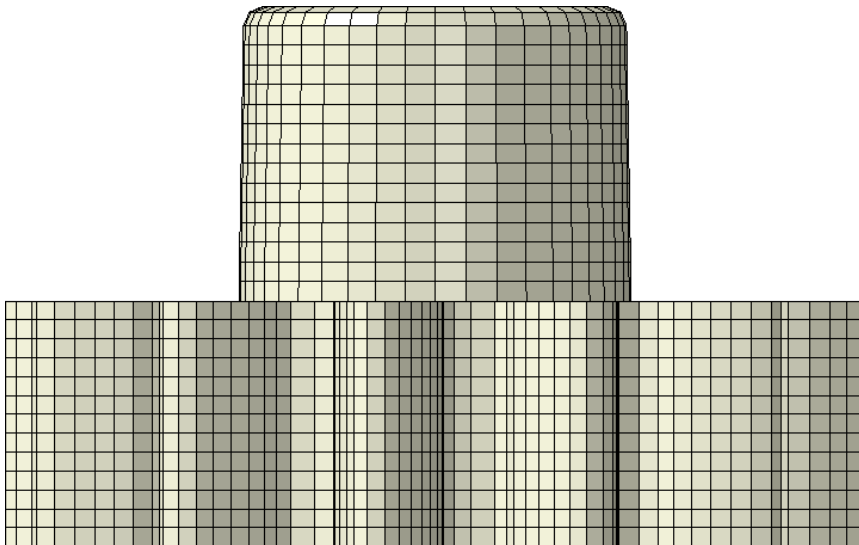
mreženje volumna



2) priprava mreže KE:

- načini mreženja: strukturirano mreženje

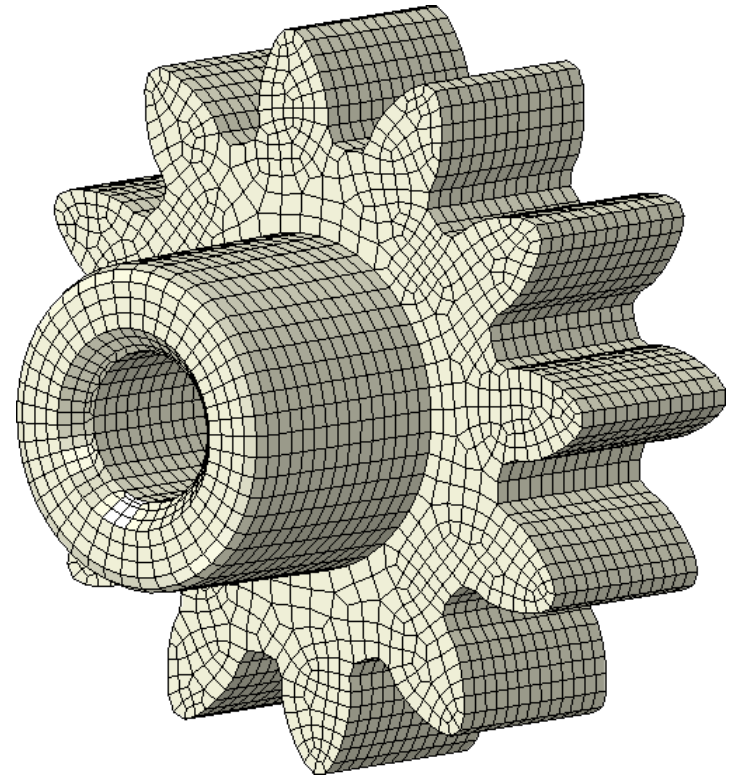
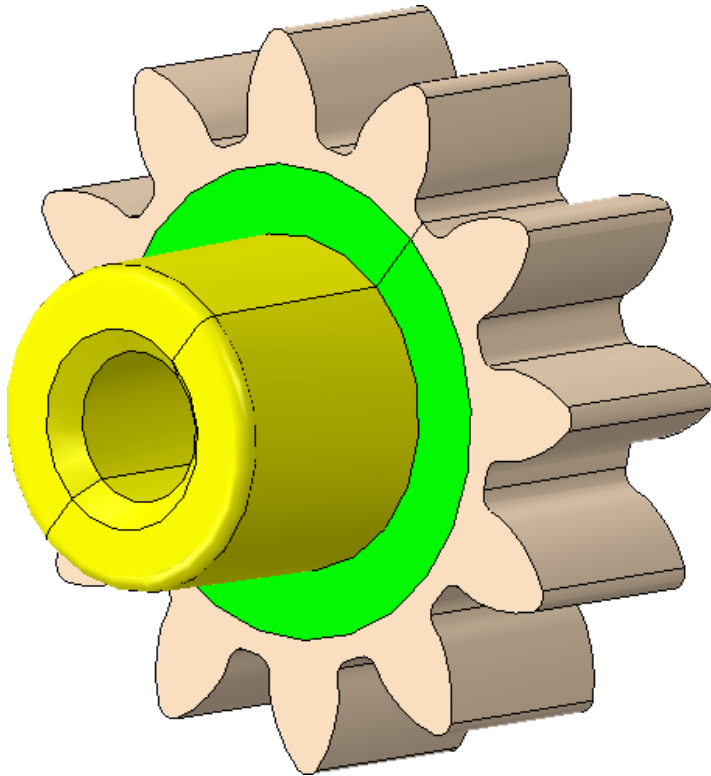
mreženje volumna



2) priprava mreže KE:

- načini mreženja: strukturirano mreženje

mreženje volumna



2) priprava mreže 2D KE:

▪ prosto mreženje ploskve:

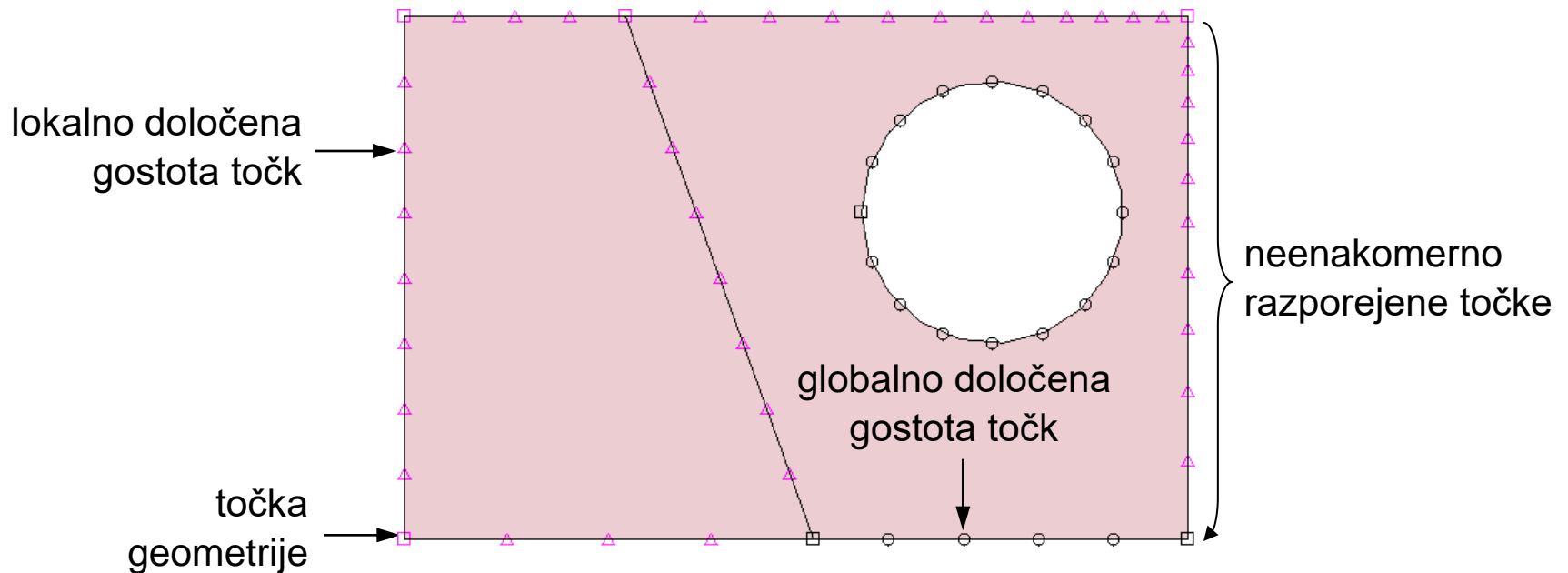
- način prostega mreženja omogoča mreženje zahtevnih oblik
- prosto mreženje območja lahko izvedemo:
 - z uporabo trikotnih KE
 - z uporabo štirikotnih KE
 - z uporabo trikotnih in štirikotnih KE
- če območje mreženja določajo štiri krivulje, potem je možno tako območje prosto mrežiti na urejen način ([mapped meshing](#))
- na gostoto mreže KE lahko vplivamo preko gostote točk na ograji mreženega območja ([seed](#))
- topologija točk na ograji mreženega območja mora zagotoviti ustrezen popis neravnih odsekov ograje ([curvature control](#))

2) priprava mreže 2D KE:

- zaporedje korakov pri prostem mreženju ploskve:

a) določitev gostote točk na ograji območja:

- točke, ki so del geometrije, so nepremične
- generirane točke so lahko po delu ograje razporejene enakomerno ali neenakomerno (**bias seeding**)



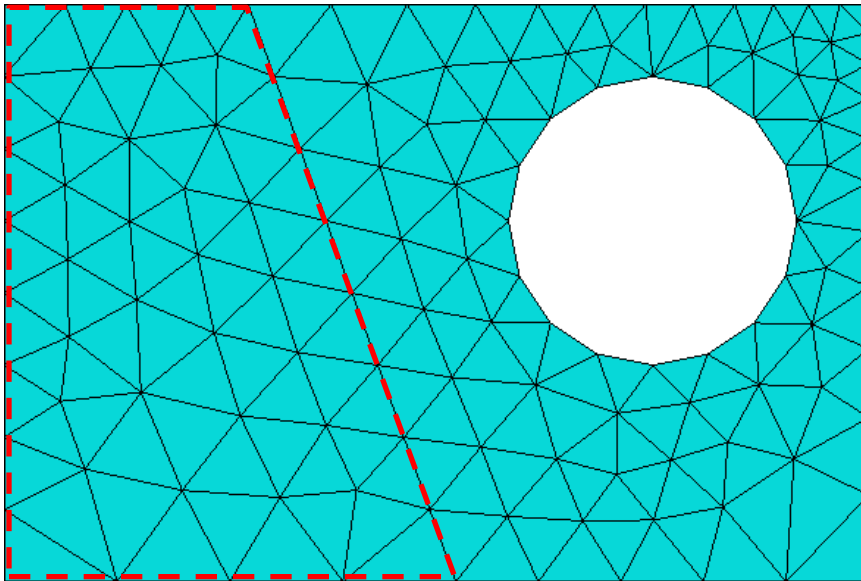
2) priprava mreže 2D KE:

- zaporedje korakov pri prostem mreženje ploskve:

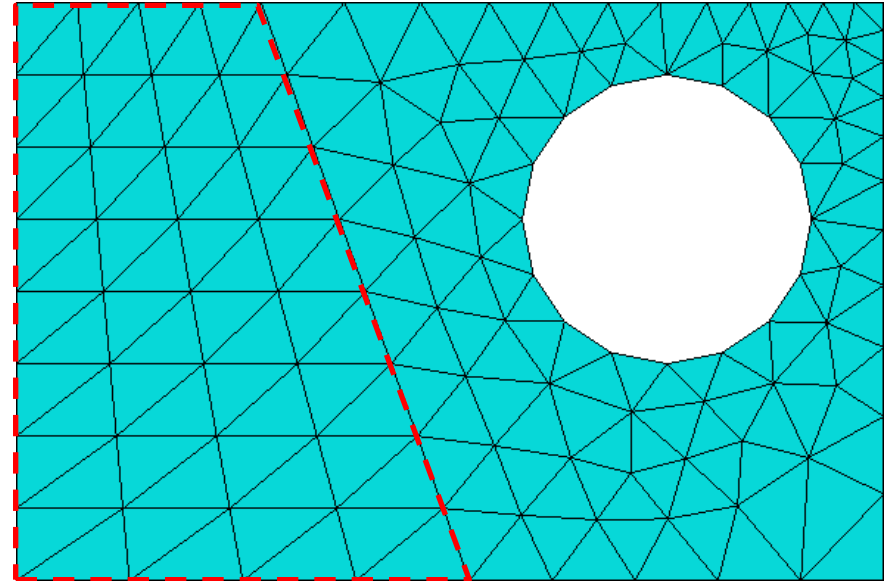
b) izbira oblike geometrije KE:

- trikotnik – mreženje s trikotnimi KE je vedno izvedljivo

prosto mreženje



prosto mreženje na delno urejen način



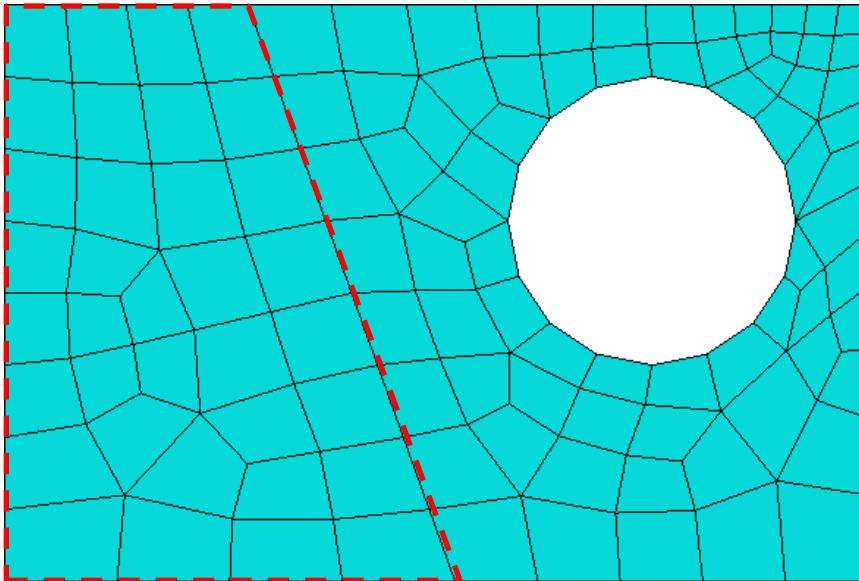
2) priprava mreže 2D KE:

- zaporedje korakov pri prostem mreženje ploskve:

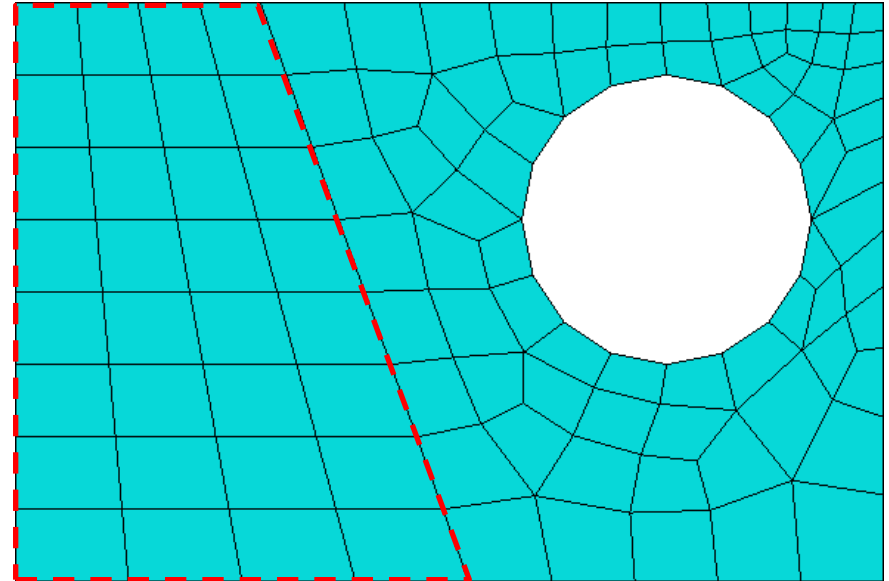
b) izbira oblike geometrije KE:

- štirikotnik – mreženje s štirikotnimi KE ni vedno izvedljivo

prosto mreženje



prosto mreženje na delno urejen način



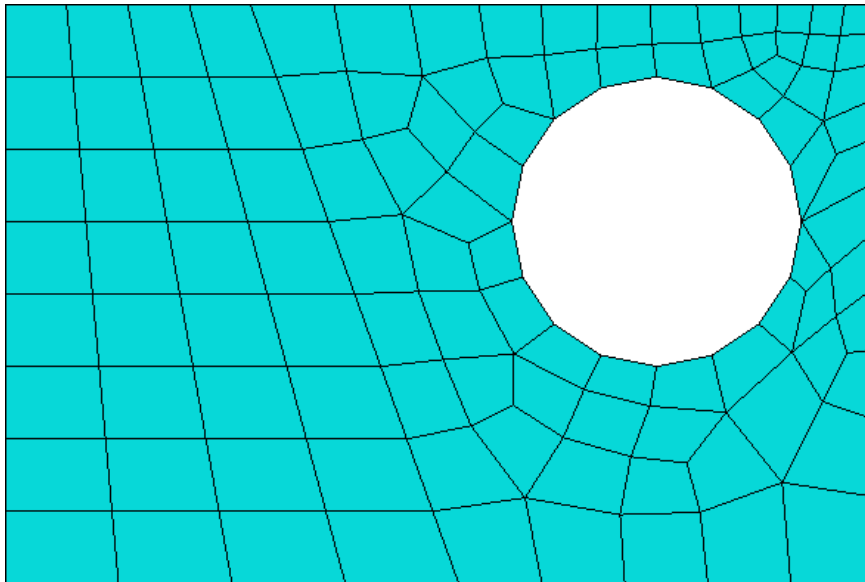
2) priprava mreže 2D KE:

- zaporedje korakov pri prostem mreženje ploskve:

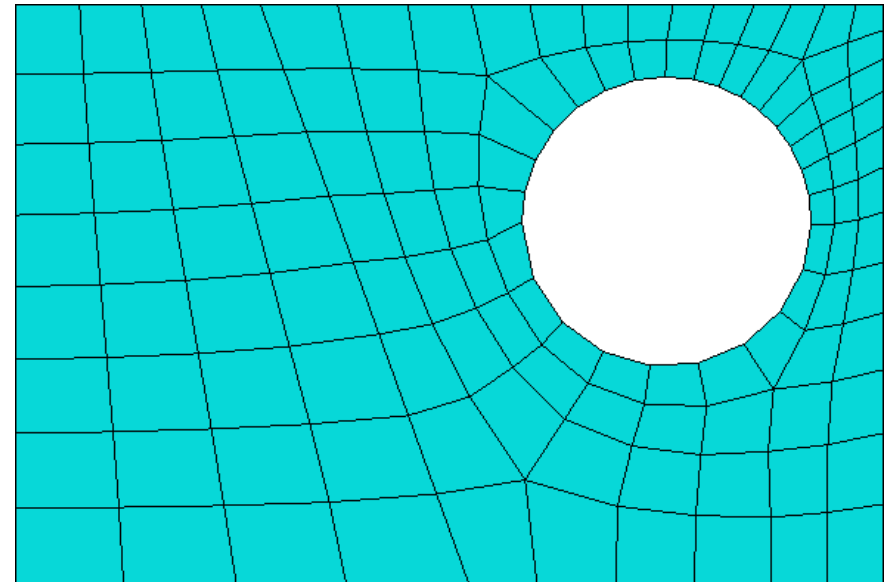
b) izbira oblike geometrije KE:

- štirikotnik

prosto mreženje na delno urejen način



prosto mreženje na urejen način



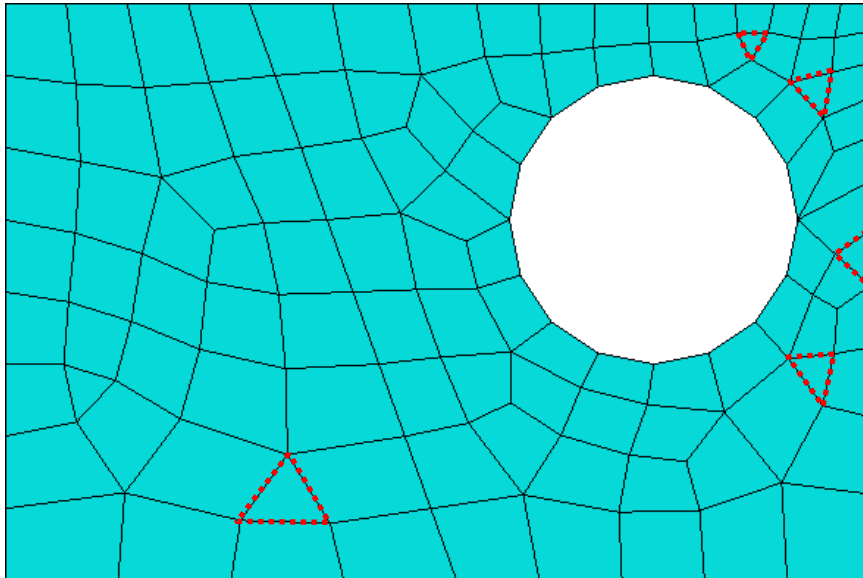
2) priprava mreže 2D KE:

- zaporedje korakov pri prostem mreženje ploskve:

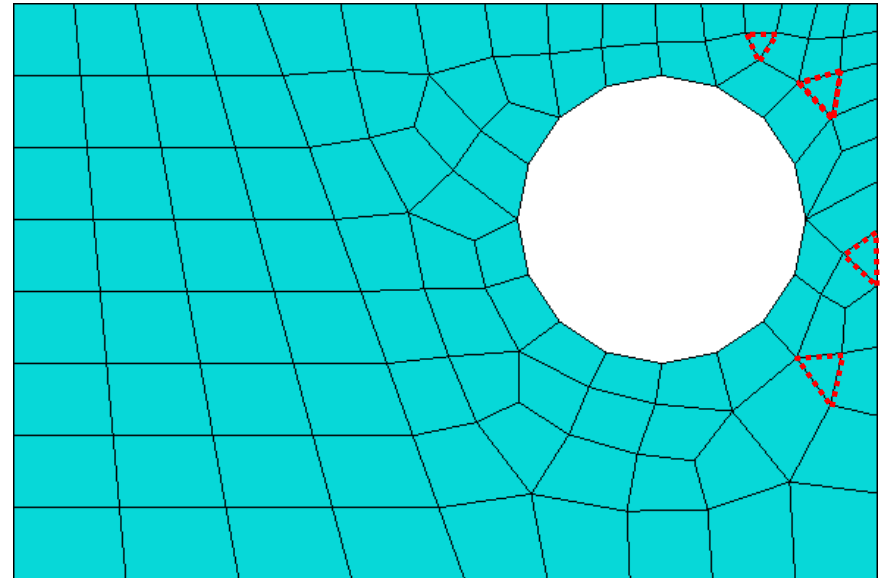
b) izbira oblike geometrije KE:

- štirikotnik in trikotnik – mreženje območja predvsem s štirikotnimi KE, s trikotnimi KE pa samo izjemoma, je vedno izvedljivo

prosto mreženje



prosto mreženje na delno urejen način



2) priprava mreže 2D KE:

- kontrola kvalitete ploskovne mreže KE:
 - razmerje med najdaljšo in najkrajšo stranico KE
 - največji in najmanjši notranji kot trikotnega ali štirikotnega KE
 - oblikovni faktor se računa samo za trikotni KE
 - odstopanje stranice KE od geometrije mreženega območja

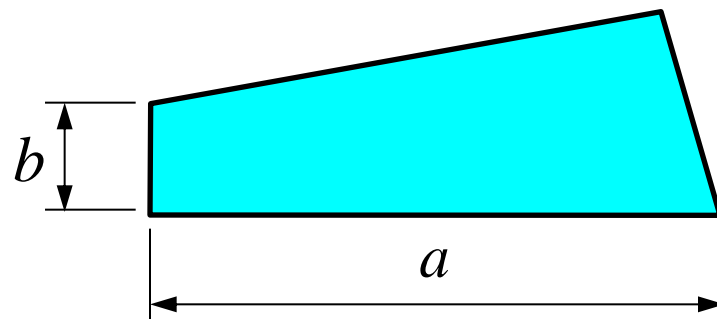
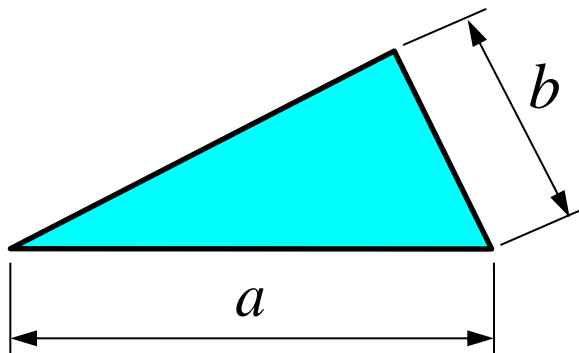
2) priprava mreže 2D KE:

▪ kontrola kvalitete ploskovne mreže KE:

- razmerje med najdaljšo in najkrajšo stranico KE:

$$1 \leq f_r = \frac{a}{b} \leq \infty, \quad a \geq b$$

$$f_{\text{rmax}} \leq 5$$



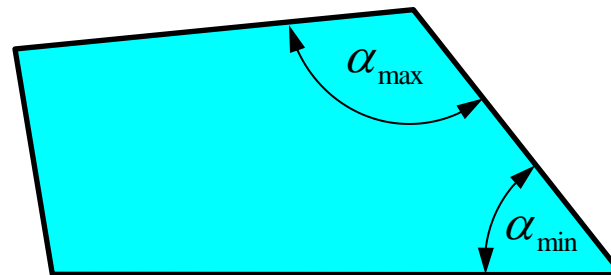
2) priprava mreže 2D KE:

- kontrola kvalitete ploskovne mreže KE:
 - največji in najmanjši notranji kot trikotnega ali štirikotnega KE:

$$0^\circ \leq \alpha \leq 180^\circ$$

$$45^\circ \leq \alpha_{\min}$$

$$\alpha_{\max} \leq 135^\circ$$

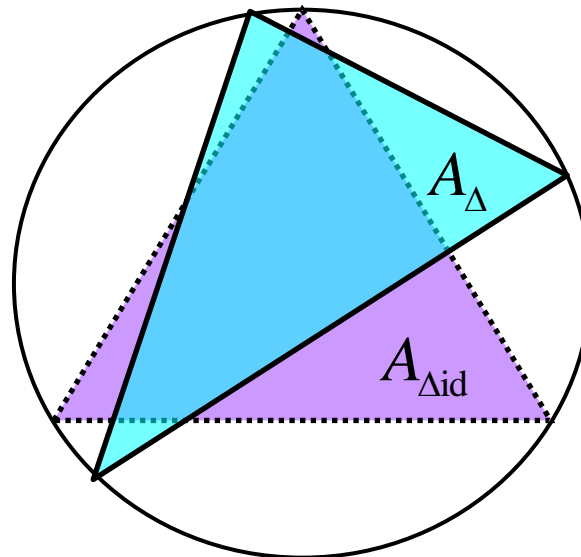


2) priprava mreže 2D KE:

- kontrola kvalitete ploskovne mreže KE:
 - oblikovni faktor se računa samo za trikotni KE:

$$1 \geq f_{\Delta} = \frac{A_{\Delta}}{A_{\Delta id}} \geq 0$$

$$f_{\Delta min} \geq 0.5$$



2) priprava mreže 2D KE:

- kontrola kvalitete ploskovne mreže KE:
 - odstopanje stranice KE od geometrije mreženega območja:

$$0 \leq f_g = \frac{h}{L} \leq \infty$$

$$f_{g\max} \leq 0.1$$

